

Sistem pengendalian kecepatan putar motor DC berbasis PC.

Deskripsi Lengkap: <https://lib.ui.ac.id/detail?id=20178221&lokasi=lokal>

Abstrak

Telah dibuat sistem pengendali kecepatan putar motor dc berbasis PC menggunakan control feedback PI (Proportional Integral). Pada sistem terdapat 3 jenis gangguan yang berubah terhadap waktu, yaitu gangguan gelombang sinus, segitiga, dan kotak serta gangguan tetap yang dapat diatur. Gangguan tersebut berupa rem yang dapat dimodulasi. Penentuan konstanta pengendali PI menggunakan metode tuning Try and Error didapat nilai $PB = 400$, $TI = 0.3S$. Pengedali PI yang digunakan menerapkan metode wind up reset sehingga respon pengendalian menjadi lebih baik.