

# Perancangan dan simulasi sistem kendali adaptif menggunakan jaringan syaraf dengan algoritma propagasi balik dan pengendali PID

Deskripsi Lengkap: <https://lib.ui.ac.id/detail?id=20243487&lokasi=lokal>

---

## Abstrak

Dalam Tugas Akhir ini digunakan sistem kendali yang merupakan gabungan antara pengendali jaringan syaraf dengan pengendali PID. Pengendali jaringan syaraf yang digunakan menggunakan sebuah jaringan syaraf lain yang berfungsi sebagai ideenrifier. Identifier di sini berfungsi untuk menghitung sinyal error bagi jaringan syaraf pengendali. Jaringan syaraf pengendali di sini berfungsi untuk memberikan sinyal koreksi bagi sinyal kendali pengendali PID untuk memperbaiki respon transien sistem. Dengan menggunakan kombinasi dua jenis pengendali seperti ini, diperoleh hasil kendali dengan tanggapan yang cepat dan stabil, yang terlihat pada hasil simulasi yang dilakukan.