

Pengukuran jarak gandar berbasis fuzzy logic untuk AVC

Sri Kliwati, author

Deskripsi Lengkap: <https://lib.ui.ac.id/detail?id=79427&lokasi=lokal>

Abstrak

Penelitian ini melakukan simulasi pengukuran jarak gandar kendaraan untuk Automatic Vehicle Classification (AVC) dengan menggunakan satu sensor (yaitu treadle) dengan metoda fuzzy logic. Pengukuran jarak gandar hanya merupakan sebagian kecil dari sistem AVC secara keseluruhan. Hasil simulasi menunjukkan sistem berbasis fuzzy logic ini dapat digunakan untuk AVC dengan simpangan terbesar 50,529 mm. Selain itu, sistem ini juga memerlukan detektor percepatan untuk menentukan model fuzzy yang sesuai.