

Robot Penjelajah Berkamera Dengan Kendali Nirkabel Berbasis Mikrokontroler ATMegal6

Yunizar Zen, author

Deskripsi Lengkap: <https://lib.ui.ac.id/detail?id=9999920550530&lokasi=lokal>

Abstrak

Robot Penjelajah Berkamera dengan Kendali Nirkabel berbasis Mikrokontroler ini dibuat dengan menggunakan beberapa komponen diantaranya motor DC sebagai roda, motor servo sebagai penggerak lengan dan kamera, L298 sebagai driver motor, mikrokontroler sebagai IC kendali, dan RLP - TLP 434 sebagai modul receiver transmitter. Untuk mengetahui robot berfungsi dengan baik, dilakukan pengujian pada masing-masing modul tersebut. Dari hasil pengujian diharapkan dapat diciptakan robot yang mampu dikendalikan secara wireless, mampu menampilkan gambar yang ditangkap kamera, dan juga menggerakkan lengan secara sempurna. Robot penjelajah ini dikendalikan dari jarak jauh secara wireless dan dapat dilihat tampilan kamera di monitor PC dengan menggunakan kendali visual yang dibuat dengan Delphi.