

***Judul:***

Perancangan frame koordinat joint dan simulasi robot artikulasi lima derajat kebebasan untuk web-based robot control

***Pengarang/Penulis:***

Yuyut Wibowo, author

***Subjek:***

***Nomor Panggil:***

S37872

***Penerbitan:***

Fakultas Teknik Universitas Indonesia

***Link Terkait:***

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Abstrak](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)