

Judul:

Perancangan frame koordinat joint dan simulasi robot artikulasi lima derajat kebebasan untuk web-based robot control

Pengarang/Penulis:

Yuyut Wibowo, author

Subjek:

Nomor Panggil:

S37872

Penerbitan:

Fakultas Teknik Universitas Indonesia

Link Terkait:

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Abstrak](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)