

Judul:

Pengendalian posisi robot berdasarkan pengendali logika fuzzy dengan mouse komputer sebagai sensor posisi

Pengarang/Penulis:

Albertus Haryo Adinurcahyo, author

Subjek:

Fuzzy systems.

Nomor Panggil:

S40132

Penerbitan:

Fakultas Teknik Universitas Indonesia

Link Terkait:

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Abstrak](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)