

Judul:

Robot pengikut garis dengan kontrol proportional, integral dan derivative (PID)

Pengarang/Penulis:

Subjek:

Robots--Control systems.

Nomor Panggil:

S40720

Penerbitan:

Fakultas Teknik Universitas Indonesia

Link Terkait:

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Abstrak](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)