

Judul:

Pengembangan aplikasi document object model untuk kontrol robot artikulasi berbasis web = Development of document object model application for web-based articulated robot motion control

Pengarang/Penulis:

Adhytia Bayu Wijaya, author

Subjek:

Articulated Robot

Nomor Panggil:

S50802

Penerbitan:

Fakultas Teknik Universitas Indonesia

Link Terkait:

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Abstrak](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)