

Judul:

Pengembangan sistem kontrol pergerakan robot artikulasi 5 derajat kebebasan berbasis web = Development of web based 5-DOF articulated robot motion control system

Pengarang/Penulis:

Hendra Prima Syahputra, author

Subjek:

Nomor Panggil:

S50803

Penerbitan:

Fakultas Teknik Universitas Indonesia

Link Terkait:

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Abstrak](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)