

Judul:

Rancang bangun sistem motion capture dan database motion untuk robot humanoid dengan perangkat microsoft kinect berbasis ROS (Robot Operating System) = Motion capture system and database motion development for humanoid robot using Microsoft Kinect based on ROS (Robot Operating System)

Pengarang/Penulis:

Wisnu Indrajit Vitandri Oemar, author

Subjek:

Motion Capturing

Nomor Panggil:

S42468

Penerbitan:

Fakultas Teknik Universitas Indonesia

Link Terkait:

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Abstrak](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)