

Universitas Indonesia Library >> UI - Tugas Akhir

Judul:

Sistem kendali gerak pada robot penjinak bom

Pengarang/Penulis:

Mario Yudha, author

Subjek:

sistem kendali ; robot penjinak bom

Nomor Panggil:

TA1047

Penerbitan:

Fakultas Matematika dan Ilmu Pengetahuan Alam Universitas Indonesia

Link Terkait:

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)