

Universitas Indonesia Library >> UI - Tugas Akhir

Judul:

Perancangan kompensator PD untuk sistem kendali sendi robot planar :
seminar

Pengarang/Penulis:

Ahmad Saputra, author

Subjek:

Nomor Panggil:

TA2534

Penerbitan:

Fakultas Teknik Universitas Indonesia

Link Terkait:

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)