

Judul:

Perancangan hardware-in-the-loop simulation pengendali prediktif untuk kestabilan laju yaw kendaraan roda empat = Design of hardware-in-the-loop-simulation of a predictive yaw rate stability controller for four wheel vehicle

Pengarang/Penulis:

Raufzha Ananda, author

Subjek:

Predictive control

Nomor Panggil:

S59847

Penerbitan:

Fakultas Teknik Universitas Indonesia

Link Terkait:

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Abstrak](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)