

Judul:

Desain dan implementasi robot penghindar rintangan dengan sensor lidar =
Design and implementation of obstacle avoidance mobile robot with lidar
sensor / Muhammad Nanda Kurniawan

Pengarang/Penulis:

Muhammad Nanda Kurniawan, author

Subjek:

Robot -- Maintenance

Nomor Panggil:

T46768

Penerbitan:

Link Terkait:

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Abstrak](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)