

**Judul:**

Flexible robot manipulators: modelling, simulation and control

**Pengarang/Penulis:**

Tokhi, M. Osman, author

**Subjek:**

Robots, industrial -- Design and construction

**Nomor Panggil:**

e20451662

**Penerbitan:**

Institution of Engineering and Technology

**Link Terkait:**

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Abstrak](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)