

Judul:

Rancang bangun sistem kendali trayektori mobile robot menggunakan ROS =
Designing a trajectory control system of mobile robot using ROS

Pengarang/Penulis:

Josua Christanto, author

Subjek:

Mobile robots; Trajectories

Nomor Panggil:

S-Pdf

Penerbitan:

Fakultas Teknik Universitas Indonesia

Link Terkait:

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Abstrak](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)