

***Judul:***

Desain observer extended kalman filter untuk estimasi sudut sideslip gerak kendaraan roda empat = Design of extended kalman filter to estimate sideslip angle of vehicle dynamics

***Pengarang/Penulis:***

Dicky Okta Rizaldi, author

***Subjek:***

Kalman filtering; Motor vehicles -- Dynamics

***Nomor Panggil:***

S-Pdf

***Penerbitan:***

Fakultas Teknik Universitas Indonesia

***Link Terkait:***

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Abstrak](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)