

Judul:

Desain pengendali jelajah adaptif dengan metode Neural Network Predictive Control = Design of adaptive cruise control with Neural Network Predictive Control

Pengarang/Penulis:

Pratama Mahadika, author

Subjek:

Neural networks (Computer science) -- Design

Nomor Panggil:

T-Pdf

Penerbitan:

Fakultas Teknik Universitas Indonesia

Link Terkait:

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Abstrak](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)