

Judul:

Analisis Sistem Kendali Formasi Menggunakan Metode Leader-Follow v =
Analysis of Formation Control System Using Leader-Follow Method for
Multiple Mobile Robots

Pengarang/Penulis:

Syafiq Fathullah, author

Subjek:

Mobile robots -- Design and construction.

Nomor Panggil:

S-Pdf

Penerbitan:

Universitas Indonesia

Link Terkait:

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Abstrak](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)