

Judul:

Pengembangan Sistem Mekanikal Robotic Arm Manipulator Untuk Pemantauan Keausan Pahat Micromilling Berbasis Computer Vision = Development of Robotic Arm Manipulator Mechanical System for Micromilling Tool Wear Monitoring Based on Computer Vision

Pengarang/Penulis:

M. Ramadhani Fitriawan, author

Subjek:

Manipulators (Mechanism); inverse kinematics; micromilling

Nomor Panggil:

S-pdf

Penerbitan:

Fakultas Teknik Universitas Indonesia

Link Terkait:

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Abstrak](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)