

***Judul:***

IUTAM symposium on intelligent multibody systems - dynamics, control, simulation

***Pengarang/Penulis:***

***Subjek:***

Mechatronics; Mechanics, applied; Biomechanics

***Nomor Panggil:***

e20509121

***Penerbitan:***

Springer Nature

***Link Terkait:***

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Abstrak](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)