

Judul:

Pengembangan lengan robot artikulasi enam derajat kebebasan untuk pengendalian penanganan medis jarak jauh = Development of six degree of freedom articulated robotic arm control for teleoperated medical service

Pengarang/Penulis:

Devin Ardisa Thiodorus, author

Subjek:

Medical care -- Technological innovation; Robotics

Nomor Panggil:

S-pdf

Penerbitan:

Fakultas Teknik Universitas Indonesia

Link Terkait:

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Abstrak](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)