

Judul:

Pengembangan lengan haptic untuk pengendalian jarak jauh robot artikulasi 6-DOF untuk kebutuhan medis = Development of haptic arm device for teleoperation of 6-DOF articulation robot for medical purposes

Pengarang/Penulis:

Candra Steven, author

Subjek:

Haptic devices--Evaluation.

Nomor Panggil:

S-pdf

Penerbitan:

Fakultas Teknik Universitas Indonesia

Link Terkait:

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Abstrak](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)