

***Judul:***

Optimalisasi sistem double lambda rocker bogie di robot mobile untuk lahan pertanian = Optimization of double lambda rocker bogie system in mobile robots for agricultural fields

***Pengarang/Penulis:***

Faris Muhammad Jihad, author

***Subjek:***

Mobile robots; Precision farming--Technological innovations; Trajectory optimization; Double Lambda Rocker Bogie

***Nomor Panggil:***

S-pdf

***Penerbitan:***

Fakultas Teknik Universitas Indonesia

***Link Terkait:***

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Abstrak](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)