

***Judul:***

Simulasi Sistem Navigasi Autonomous Mobile Robot berbasis Algoritma A\* dan Theta\* = Simulation of Autonomous Mobile Robot Navigation System based on A\* and Theta\* Algorithms

***Pengarang/Penulis:***

Muhammad Nabil Akram, author

***Subjek:***

Cartography ; Robots -- Computer simulation

***Nomor Panggil:***

S-pdf

***Penerbitan:***

Fakultas Matematika dan Ilmu Pengetahuan Alam Universitas Indonesia

***Link Terkait:***

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Abstrak](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)