

Judul:

Pemodelan Dinamik Underwater ROV Menggunakan LSTM Neural Network =
Dynamic Modelling Of Underwater ROV Using LSTM Neural Network

Pengarang/Penulis:

Palullungan, Christopher Arel Adyatma Ruru, author

Subjek:

Submersibles ; Neural networks (Computer science)

Nomor Panggil:

S-pdf

Penerbitan:

Fakultas Teknik Universitas Indonesia

Link Terkait:

- [Deskripsi Bibliografi](#)
- [Abstrak](#)
- [Dokumen Yang Mirip](#)
- [Universitas Indonesia Library](#)